

Topologie II

Contents

1 Applications uniformément continues	4
1.1 Généralités	4
1.1.1 Définition	4
1.1.2 Applications lipschitziennes	4
1.1.3 Théorème	4
1.1.4 Somme	4
1.1.5 La racine carrée	4
1.2 Caractérisation séquentielle	5
1.2.1 Propriété	5
1.2.2 Exemple 1	5
1.2.3 Exemple 2	5
1.2.4 Exemple 3	5
1.3 Compléments	6
1.3.1 Cas des fonctions bornées	6
1.3.2 Si l'une n'est pas bornée	6
1.3.3 Un critère	6
2 Applications linéaires continues	7
2.1 Caractérisation	7
2.1.1 Théorème	7
2.1.2 En pratique	7
2.1.3 $L_C(E, F)$	7
2.2 Exemples	7
2.2.1 Une application linéaire non continue	7
2.2.2 $P \rightarrow P(c)$	7
2.2.3 Le même, avec $\ \cdot\ _\infty$	8
2.2.4 Les fonctions positives	8
2.3 Complément : les formes linéaires continues	8
2.4 La norme d'opérateur	9
3 Compacité	9
3.1 Généralités	9
3.1.1 Définition	9
3.1.2 Exemples	9
3.1.3 Compacts et fermés	9
3.1.4 Fermé dans un compact	10
3.1.5 Caractérisation des suites convergentes d'un compact	10
3.1.6 Produit	10
3.1.7 Un fermé borné non compact	11
3.2 Cas de \mathbb{R}^n	11
3.2.1 Compacts de \mathbb{R}	11
3.2.2 Compacts de \mathbb{R}^n	11
3.3 Image continue d'un compact	11
3.3.1 Image d'une partie compacte par une application continue	11
3.3.2 Fonctions en U	12
3.3.3 Distance à un compact	12
3.3.4 Distance entre un compact et un fermé	12
3.3.5 Diamètre d'un compact	13

3.4	Le théorème de Heine	13
3.4.1	Théorème	13
3.4.2	Fonction ayant une limite finie	13
3.4.3	Autre démonstration du théorème de Heine	14
3.5	Compléments	14
3.5.1	Une suite et sa limite	14
3.5.2	Précompacts	15
3.5.3	Suites décroissante de compacts	15
3.5.4	Application : le théorème de Dini	16
4	Espaces vectoriels normés de dimension finie	16
4.1	Équivalence des normes sur un espace de dimension finie	16
4.1.1	Théorème	16
4.1.2	Démonstration (non exigible)	16
4.1.3	Exercice	17
4.1.4	Corollaire	17
4.2	Convergence, continuité	17
4.2.1	Théorème	17
4.2.2	Théorème	18
4.3	Compacts d'un espace normé E de dimension finie	18
4.3.1	Fermés bornés	18
4.3.2	Théorème de Bolzano-Weierstrass	18
4.3.3	Théorème	18
4.3.4	Distance à un fermé	18
4.3.5	Distance à un fermé non atteinte	19
4.4	Sous-espaces vectoriels	20
4.4.1	Théorème	20
4.4.2	Un exemple de sous-espace non fermé	20
4.5	Applications linéaires	20
4.5.1	Théorème	20
4.5.2	Les applications polynomiales	21
4.5.3	Le déterminant	21
4.5.4	La comatrice	21
4.5.5	L'inverse	21
4.5.6	Les applications multilinéaires	22
5	Parties connexes par arcs d'un espace vectoriel normé	22
5.1	Composantes connexes par arcs	22
5.1.1	Chemin	22
5.1.2	Recollement	22
5.1.3	Une relation d'équivalence sur A	23
5.1.4	Etoilés	23
5.1.5	Produit	23
5.2	Parties connexes par arcs de \mathbb{R}	23
5.2.1	Rappel	23
5.2.2	Connexes par arcs de \mathbb{R}	24
5.3	Image continue d'une partie connexe par arcs	24
5.3.1	Théorème	24
5.3.2	Théorème des valeurs intermédiaires	24
5.3.3	Les fonctions continues injectives	24
5.3.4	Exemples d'images réciproques de CPA	24
5.3.5	Les connexes	24
5.4	Exemples dans \mathbb{R}^n	25
5.4.1	Une ellipse	25
5.4.2	Des hyperboles	25
5.4.3	\mathbb{C}^* est connexe par arcs	25
5.4.4	Généralisation	25
5.4.5	$E \setminus \{0\}$	25
5.4.6	Sphères	26
5.4.7	Complémentaire d'un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n	26

5.5	Homéomorphismes	26
5.5.1	Définition	26
5.5.2	Un exemple d'application continue bijective f telle que f^{-1} n'est pas continue ?	26
5.5.3	Trouver dans la liste suivante les ensembles homéomorphes	27
6	Exercices dans $M_n(\mathbb{C})$ ($n \geq 2$)	27
6.1	Les bases	27
6.2	Le polynôme caractéristique	28
6.3	$U = GL_n(\mathbb{C})$	28
6.4	L'ensemble N des matrices nilpotentes	28
6.4.1	Il est fermé dans E	28
6.4.2	Il est d'intérieur vide	28
6.4.3	Il est connexe par arcs	28
6.5	L'ensemble D des matrices diagonalisables	28
6.5.1	Il n'est pas ouvert	28
6.5.2	Il est dense dans E	29
6.5.3	Il est connexe par arcs	29
6.5.4	Son intérieur ?	29
7	Exercices dans $M_n(\mathbb{R})$ ($n \geq 2$)	29
7.1	$S_n(\mathbb{R})$ et $T_n(\mathbb{R})$	29
7.2	$U = GL_n(\mathbb{R})$	29
7.3	$SL_n(\mathbb{R})$	29
7.4	Projecteurs	29
7.5	L'ensemble D des matrices diagonalisables	30
7.6	$O_n(\mathbb{R})$	30
7.7	$SO_n(\mathbb{R})$	30
8	Exercices sur la suite (A^k)	30
8.1	$L \in \mathbb{C}[A]$	30
8.2	Convergence de la série	30
8.3	Convergence vers 0	31
8.4	Bornée	31
8.5	Bornée sur \mathbb{Z}	32
8.6	Convergence	32
9	Complément : le théorème de Perron Frobenius	32

1 Applications uniformément continues

Dans la suite, F désigne un espace normé et A un espace métrique, partie d'un espace normé.

1.1 Généralités

1.1.1 Définition

Soit f une application de A dans F ; on dit que f est uniformément continue si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \forall x, y \in A, \|x - y\| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \varepsilon$$

1.1.2 Applications lipschitziennes

Théorème

Toute application lipschitzienne est uniformément continue.

Démonstration

Si f est k -lipschitzienne, $\delta = \frac{\varepsilon}{k}$ convient.

1.1.3 Théorème

Toute application uniformément continue est continue.

Démonstration

On compare :

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \forall x, y \in A, \|x - y\| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \varepsilon$$

et

$$\forall x \in A, \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \forall y \in A, \|x - y\| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \varepsilon$$

Dans le deuxième cas, δ dépend non seulement de ε , mais aussi de x .

1.1.4 Somme

La somme de deux applications f et g uniformément continues sur A est uniformément continue.

Démonstration

Soit $\varepsilon > 0$; soit $\delta_1 > 0$ tel que $\forall x, y \in A, \|x - y\| \leq \delta_1 \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \frac{\varepsilon}{2}$; analogue avec g .

Ensuite, on pose

$$\delta = \min(\delta_1, \delta_2)$$

1.1.5 La racine carrée

Lemme

Soit $a \geq 0$ et $h \geq 0$; $\sqrt{a+h} \leq \sqrt{a} + \sqrt{h}$

Exercice

La racine carrée est uniformément continue sur \mathbb{R}_+ .

Démonstration

Pour $\varepsilon > 0$, choisir $\delta = \varepsilon^2$.

1.2 Caractérisation séquentielle

1.2.1 Propriété

Soit f une application de A dans F ; f est uniformément continue si et seulement si

$$\forall (x_n), (y_n) \in A^{\mathbb{N}}, \lim_n x_n - y_n = 0 \Rightarrow \lim_n f(x_n) - f(y_n) = 0$$

Démonstration

1e partie

Supposons f uniformément continue et $\lim_n x_n - y_n = 0$; soit $\varepsilon > 0$ et δ associé à ε par la continuité uniforme.

$\lim_n x_n - y_n = 0$, donc :

$$\exists n_0, \forall n \geq n_0, \|x_n - y_n\| \leq \delta$$

Alors :

$$\forall n \geq n_0, \|f(x_n) - f(y_n)\| \leq \varepsilon$$

2e partie

Supposons f non uniformément continue ; il existe alors $\varepsilon > 0$ tel que

$$\forall \delta > 0, \exists x, y \in A, \|x - y\| \leq \delta \wedge \|f(x) - f(y)\| \geq \varepsilon$$

En particulier, pour $\delta = \frac{1}{n}$

$$\exists x_n, y_n \in A, \|x_n - y_n\| \leq \frac{1}{n} \wedge \|f(x_n) - f(y_n)\| \geq \varepsilon$$

Les deux suites (x_n) et (y_n) vérifient

$$\lim_n x_n - y_n = 0$$

mais pas

$$\lim_n f(x_n) - f(y_n) = 0$$

1.2.2 Exemple 1

$$f : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \rightarrow x^2 \end{cases} \text{ n'est pas uniformément continue.}$$

Démonstration

Utiliser $u_n = n$ et $v_n = n + \frac{1}{n}$.

1.2.3 Exemple 2

$$f : \begin{cases}]0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R} \\ x \rightarrow \ln x \end{cases} \text{ n'est pas uniformément continue ; par contre, si } a > 0, \text{ sa restriction à } [a, +\infty[\text{ l'est.}$$

Démonstration

Utiliser $u_n = \frac{1}{n}$ et $v_n = \frac{2}{n}$; sur $[a, +\infty[$, \ln est lipschitzienne de rapport $\frac{1}{a}$.

1.2.4 Exemple 3

Une fonction bornée, continue, mais non uniformément continue :

$$f : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \rightarrow \sin x^2 \end{cases}$$

Démonstration

Utiliser $u_n = \sqrt{2n\pi}$ et $v_n = \sqrt{(2n + \frac{1}{2})\pi}$.

1.3 Compléments

1.3.1 Cas des fonctions bornées

Si f et g sont uniformément continues et bornées, à valeurs dans \mathbb{C} , alors $f.g$ est uniformément continue.

Démonstration

On suppose f et g non nulles.

$$\forall x, y \in A, fg(y) - fg(x) = f(y)(g(y) - g(x)) + (f(y) - f(x))g(x)$$

Fixons $\varepsilon > 0$; puis $\delta_1 > 0$ tel que

$$\forall x, y \in A, \|x - y\| \leq \delta_1 \Rightarrow |f(y) - f(x)| \leq \frac{\varepsilon}{2 \cdot \|g\|_\infty}$$

δ_2 analogue, puis $\delta = \min(\delta_1, \delta_2)$, AQT...

1.3.2 Si l'une n'est pas bornée

Id et sin sont uniformément continues sur \mathbb{R} , mais leur produit ne l'est pas.

Démonstration

$$u_n = n\pi \text{ et } v_n = n\pi + \frac{1}{n}.$$

1.3.3 Un critère

Soit f uniformément continue sur \mathbb{R}_+ ; alors :

$$\exists A > 0, \exists B > 0, \forall x \geq 0, \|f(x)\| \leq Ax + B$$

Démonstration

Pour $\varepsilon = 1$, il existe $\delta > 0$ tel que :

$$|x - y| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq 1$$

Soit $x > 0$; soit $n = \lfloor \frac{x}{\delta} \rfloor$;

$$0 \leq \delta \leq 2\delta \leq \dots \leq n\delta \leq x \leq (n+1)\delta$$

On en déduit :

$$\|f(x)\| \leq \|f(0)\| + \|f(\delta) - f(0)\| + \|f(2\delta) - f(\delta)\| + \dots + \|f(x) - f(n\delta)\| \leq \|f(0)\| + n + 1$$

Donc

$$\|f(x)\| \leq \|f(0)\| + n + 1 \leq C + \frac{x}{\delta}$$

où $C = 1 + \|f(0)\|$.

2 Applications linéaires continues

2.1 Caractérisation

2.1.1 Théorème

Soit E, F deux espaces vectoriels normés ; soit $f \in L(E, F)$; les propositions suivantes sont équivalentes :

- 1) f est continue au point 0.
- 2) f est continue.
- 3) f est uniformément continue.
- 4) f est lipschitzienne.
- 5) $\exists k > 0, \forall x \in E, \|f(x)\|_F \leq k \|x\|_E$.
- 6) Il existe une boule fermée de centre 0, de rayon $\delta > 0$, sur laquelle f est bornée.

Démonstration de 6 \Rightarrow 5

Soit $B = B_f(0, \delta)$ et $M = \sup \{\|f(x)\| / x \in B\}$; on va montrer que

$$\forall x \in E, \|f(x)\| \leq k \|x\|$$

avec $k = \frac{M}{\delta}$; c'est vérifié si $\|x\| = \delta$; de plus, tout vecteur y s'écrit $y = \lambda x$, avec $\|x\| = \delta$, et $\lambda = ?$

Réponse

Si y n'est pas nul, on pose $x = \delta \cdot \frac{y}{\|y\|}$; x vérifie évidemment $\|x\| = \delta$.

$\lambda = \frac{\|y\|}{\delta}$; ensuite, de $\|f(x)\| \leq k \|x\|$, on déduit $\|f(y)\| \leq k \|y\|$ en multipliant par λ .

2.1.2 En pratique

Pour montrer que $f \in L(E, F)$ est continue, on cherche une constante $k > 0$ telle que

$$\forall x \in E, \|f(x)\| \leq k \|x\|$$

Pour montrer que $f \in L(E, F)$ n'est pas continue, on cherche à montrer que $\frac{\|f(x)\|}{\|x\|}$ n'est pas majoré, par exemple en exhibant une suite $(x_n) \in E^{\mathbb{N}}$ telle que $\left(\frac{\|f(x_n)\|}{\|x_n\|}\right)$ tende vers $+\infty$.

2.1.3 $L_C(E, F)$

L'ensemble $L_C(E, F)$ des applications linéaires continues de E vers F est un espace vectoriel.

2.2 Exemples

2.2.1 Une application linéaire non continue

$E = F = C^\infty([0, 1], \mathbb{R})$ muni de $\|\cdot\|_\infty$; $u(f) = f'$.

On peut utiliser par exemple :

- $f_n : x \rightarrow \sin nx$
- $g_n : x \rightarrow \exp(nx)$
- $h_n : x \rightarrow x^n$

2.2.2 $P \rightarrow P(c)$

Ici, $E = \mathbb{R}[X]$; $F = \mathbb{R}$; c est un réel ; $\|P\| = \max_k |a_k|$.

$$u : P \rightarrow P(c)$$

Réponse

u est continue si et seulement si $|c| < 1$.

2.2.3 Le même, avec $\|\cdot\|_\infty$

Ici, $I = [0, 1]$; $\|P\|_\infty = \sup_I |P|$.

1er cas : $c \in I$.

On montre facilement que u est continue ; $k = 1$ convient.

2e cas : $c \notin I$.

Dans ce cas, u n'est pas continue.

Si $c > 1$: $P_n = X^n$.

Si $c < 0$: $P_n = (1 - X)^n$.

Dans les deux cas : $P_n = (X - \frac{1}{2})^n$.

2.2.4 Les fonctions positives

Soit $I = [0, 1]$ et $E = C(I, \mathbb{R})$; soit $P = \{f \in E / \forall t \in I, f(t) \geq 0\}$; P est-il fermé dans E ?

1er cas : $\|\cdot\|_\infty$.

Etudier la continuité sur E de $u_c : f \rightarrow f(c)$; en déduire que P est fermé dans E .

Réponse

$$\forall f \in E, |u_c(f)| = |f(c)| \leq \|f\|_\infty$$

Donc u_c est continue ; l'image réciproque de $[0, +\infty[$ par u_c est donc un fermé de E ; ensuite ?

P est donc une intersection de fermés de E .

2e cas : $\|\cdot\|_1$.

Etudier la continuité sur E de u_c ; soit $f \in E \setminus P$; montrer que

$$d = d(f, P) > 0$$

et que P est fermé dans E .

Réponse

A l'aide de chapeaux pointus, on montre que u_c n'est pas continue ; néanmoins, P est fermé dans E :

Soit $f \in E \setminus P$.

$$\forall g \in P, \|f - g\|_1 \geq \|f - f^+\|_1 = \|f^-\|_1 > 0$$

Donc $d = d(f, P) = d(f, f^+) > 0$ et

$$B(f, d) \subset E \setminus P$$

ce qui prouve que $E \setminus P$ est ouvert dans E .

2.3 Complément : les formes linéaires continues

Soit E un espace normé ; soit $f \in E^* - \{0\}$; soit H son noyau ; alors :

f est continue si et seulement si H est fermé dans E .

Démonstration

Si f est continue, $H = f^{-1}(\{0\})$ est fermé dans E .

Supposons f non continue ; on sait alors que

$$\left\{ \frac{|f(x)|}{\|x\|} / x \in E - \{0\} \right\}$$

n'est pas majoré ; il existe donc une suite (x_n) d'éléments non nuls telle que

$$\forall n \geq 1, \frac{|f(x_n)|}{\|x_n\|} \geq n$$

Quitte à remplacer x_n par $\frac{1}{f(x_n)} \cdot x_n$, on peut supposer que $f(x_n) = 1$. Dans ce cas :

$$\forall n \geq 1, \|x_n\| \leq \frac{1}{n}$$

On constate que $(y_n) = (x_1 - x_n)$ est une suite d'éléments de H qui converge vers x_1 qui n'appartient pas à H ; donc H n'est pas fermé dans E .

2.4 La norme d'opérateur

Soit E et F deux espaces vectoriels normés ; soit $u \in L_C(E, F)$.

On note $\|u\|$ et on appelle norme d'opérateur de u , ou norme triple, ou norme subordonnée, le nombre

$$\|u\| = \sup_{x \neq 0} \frac{\|u(x)\|}{\|x\|} = \sup_{x \in B} \|u(x)\|$$

où B désigne la boule unité fermée.

$\|u\|$ est aussi le plus petit rapport de Lipschitz de u .

On montre facilement que cette borne supérieure est un maximum si E est de dimension finie.

3 Compacité

3.1 Généralités

3.1.1 Définition

On dit que (A, d) est compact si toute suite $(u_n) \in A^{\mathbb{N}}$ possède une valeur d'adhérence.

En pratique, A est une partie de (E, N) ; A est compacte si toute suite d'éléments de A possède une suite extraite convergeant vers une limite $l \in A$.

3.1.2 Exemples

\mathbb{R} , $]0, 1[$ sont-ils compacts ?

3.1.3 Compacts et fermés

Théorème

Si A est compact, alors A est fermé dans E , et borné.

Démonstration

Borné

Supposons A non borné ; pour tout $n \geq 0$, il existe un $u_n \in A$ tel que $\|u_n\| \geq n$; soit $(v_n) = (u_{\varphi(n)})$ une suite extraite quelconque ; on a :

$$\forall n, \|v_n\| = \|u_{\varphi(n)}\| \geq \varphi(n) \geq n$$

Donc $(\|v_n\|)$ tend vers $+\infty$; donc (v_n) diverge.

On a montré qu'aucune suite extraite de (u_n) ne converge : A n'est donc pas compact.

Fermé

Soit $(u_n) \in A^{\mathbb{N}}$ convergeant vers $u \in E$; on doit montrer que $u \in A$.

Or (u_n) a une valeur d'adhérence dans A , et u est la seule valeur d'adhérence de (u_n) dans E .

3.1.4 Fermé dans un compact

Théorème

Si A est fermé dans B compact, alors A est compact.

Démonstration

Soit $(u_n) \in A^{\mathbb{N}}$; B étant compact, (u_n) possède une suite extraite (v_n) convergeant vers un élément u de B .

A étant fermé dans B , $u \in A$. Conclusion, (u_n) possède une valeur d'adhérence dans A .

3.1.5 Caractérisation des suites convergentes d'un compact

Théorème

Soit A compact, et $(u_n) \in A^{\mathbb{N}}$; la suite (u_n) converge si et seulement si elle admet une unique valeur d'adhérence.

Remarque

Une suite divergente ayant une seule valeur d'adhérence ?

Réponse

$u_{2n} = n, u_{2n+1} = 0$.

Démonstration

Soit a la valeur d'adhérence de (u_n) ; fixons $\varepsilon > 0$; soit

$$X = \{n \in \mathbb{N} / \|u_n - a\| \geq \varepsilon\}$$

Supposons par l'absurde X infini ; alors X est l'image d'une fonction φ strictement croissante de \mathbb{N} dans \mathbb{N} :

$$X = \{\varphi(n) / n \in \mathbb{N}\}$$

On peut donc écrire

$$\forall n \geq 0, \|u_{\varphi(n)} - a\| \geq \varepsilon$$

A étant compact, la suite $(v_n) = (u_{\varphi(n)})$ admet une suite extraite $(v_{\psi(n)})$ qui converge vers $b \in A$; or

$$\forall n \geq 0, \|v_{\psi(n)} - a\| \geq \varepsilon$$

Par passage à la limite, $\|b - a\| \geq \varepsilon$:

(u_n) a au moins deux valeurs d'adhérence, contradiction, donc X est fini. On a montré que (u_n) converge vers a .

3.1.6 Produit

Exercice important

Le produit d'un nombre fini de compacts est compact.

Démonstration

Soit A et B deux compacts ; soit $K = A \times B$.

Soit $(u_n) = ((a_n, b_n))$ une suite d'éléments de K ; (a_n) admet une suite extraite $(a_{\varphi(n)})$ convergeant vers $a \in A$; $(b_{\varphi(n)})$ admet une suite extraite $(b_{\varphi \circ \psi(n)})$ convergeant vers $b \in B$.

Alors, $(u_{\varphi \circ \psi(n)})$ converge vers $(a, b) \in K$.

3.1.7 Un fermé borné non compact

Exercice

Soit $E = (CB(\mathbb{R}, \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$ l'ensemble des fonctions continues bornées de \mathbb{R} dans \mathbb{R} ; soit

$$B = B_f(0, 1)$$

Construire une suite (f_n) d'éléments de B tels que

$$\forall p < q, \|f_p - f_q\|_\infty = 1$$

et en déduire que B n'est pas compacte.

Réponse

f_n nulle hors de $[n, n+1]$; soit (g_n) une suite extraite de (f_n) ; (g_n) ne peut pas converger car

$$\forall n \in \mathbb{N}, \|g_{n+1} - g_n\|_\infty = 1$$

3.2 Cas de \mathbb{R}^n

3.2.1 Compacts de \mathbb{R}

Théorème

Les parties compactes de \mathbb{R} sont les parties fermées dans \mathbb{R} , et bornées.

Démonstration

Soit A une partie fermée dans \mathbb{R} et bornée ; soit $(u_n) \in A^{\mathbb{N}}$.

A étant bornée, (u_n) possède une suite extraite (v_n) convergeant vers un réel u .

A étant fermée dans \mathbb{R} : $u \in A$.

3.2.2 Compacts de \mathbb{R}^n

Théorème

Les parties compactes de $E = \mathbb{R}^n$ pour la norme $\|\cdot\|_\infty$ sont les parties fermées dans \mathbb{R}^n , et bornées.

Démonstration

Soit A une partie fermée dans \mathbb{R}^n , et bornée. A est contenue dans une boule $B = [-r, r]^n$ qui est un produit de compacts, donc un compact.

De plus A est fermée dans E , donc dans B ; elle est donc compacte.

3.3 Image continue d'un compact

3.3.1 Image d'une partie compacte par une application continue

Théorème

Soit K un compact, et $f \in C^0(K, F)$; alors $f(K)$ est compact.

Démonstration

Soit $(y_n) = (f(x_n))$ une suite d'éléments de $f(K)$; (x_n) admet une suite extraite $(x_{\varphi(n)})$ convergeant vers $a \in K$.

f étant continue, $(y_{\varphi(n)})$ converge vers $f(a) \in f(K)$.

Cas particulier : $F = \mathbb{R}$

Soit K un compact non vide, et $f \in C^0(K, \mathbb{R})$; alors f est bornée, et atteint un maximum et un minimum.

3.3.2 Fonctions en U

Exercice

Soit f continue de \mathbb{R} dans \mathbb{R} ; on suppose de plus que $\lim_{+\infty} f = \lim_{-\infty} f = +\infty$ (on dit que f est coercive).

Montrer que f admet un minimum.

Démonstration

Soit $A = f(0)$; soit $a > 0$ tel que

$$\forall x \geq a, f(x) \geq A$$

De même, soit $b < 0$ tel que

$$\forall x \leq b, f(x) \geq A$$

La restriction de f au compact $K = [b, a]$ atteint un minimum m en un point $c \in K$:

$$\forall x \in K, f(x) \geq f(c) = m$$

De plus

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus K, f(x) \geq f(0) \geq m$$

car $0 \in K$.

3.3.3 Distance à un compact

Exercice

Soit E un espace vectoriel normé, et A une partie non vide compacte ; soit $b \in E$; montrer que

$$\exists a \in A, \|a - b\| = d(b, A)$$

Démonstration

$x \rightarrow \|b - x\|$ est continue (car 1-lipschitzienne) sur A compact, donc atteint un minimum.

3.3.4 Distance entre un compact et un fermé

Exercice

Soit E un espace vectoriel normé, K une partie non vide compacte et T une partie fermée de E , non vide ; on suppose K et T disjoints ; montrer que

$$\exists m > 0, \forall x \in K, \forall y \in T, \|x - y\| \geq m$$

Démonstration

La fonction d_T est continue (car 1-lipschitzienne) sur K compact, donc atteint un minimum m en un point $c \in K$.

De plus $m = d_T(c)$ n'est pas nul car d_T n'est nulle que sur \overline{T} , et ici, $\overline{T} = T$.

3.3.5 Diamètre d'un compact

Exercice

Soit K un compact non vide ; alors :

$$\exists x, y \in K, \|x - y\| = \text{diam}(K)$$

Démonstration

La fonction $f : (x, y) \rightarrow \|x - y\|$ est continue sur K^2 compact.

3.4 Le théorème de Heine

3.4.1 Théorème

Soit K un compact, et $f \in C^0(K, F)$; alors f est uniformément continue.

Démonstration

Supposons f non uniformément continue ; alors

$$\exists \varepsilon > 0, \forall \delta > 0, \exists x, y \in K, \|x - y\| \leq \delta \wedge \|f(x) - f(y)\| \geq \varepsilon$$

Pour $\delta = \frac{1}{n}$

$$\exists x_n, y_n \in K, \|x_n - y_n\| \leq \frac{1}{n} \wedge \|f(x_n) - f(y_n)\| \geq \varepsilon$$

La suite (x_n) possède une suite extraite $(x_{\varphi(n)})$ convergeant vers un point $a \in K$; la suite $(y_{\varphi(n)})$ converge vers la même limite ; or

$$\forall n \in \mathbb{N}, \|f(x_{\varphi(n)}) - f(y_{\varphi(n)})\| \geq \varepsilon$$

Par passage à la limite, f étant continue au point a ,

$$\|f(a) - f(a)\| \geq \varepsilon$$

Contradiction, donc f est uniformément continue.

3.4.2 Fonction ayant une limite finie

Exercice

Soit $I = \mathbb{R}_+$, et $f \in C^0(I, F)$; on suppose que f a une limite $L \in F$ en $+\infty$.

Montrer que f est bornée et uniformément continue.

Généraliser à f définie sur $E = \mathbb{R}^n$.

Bornée

Fixons $\varepsilon = 1$ et $A > 0$ tel que

$$\forall x \geq A, \|f(x) - L\| \leq 1$$

f étant continue sur $[0, A]$ compact,

$$\exists M_1 > 0, \forall x \in [0, A], \|f(x)\| \leq M_1$$

Il suffit de choisir $M = ?$

$$M = \max(M_1, 1 + \|L\|)$$

Uniformément continue

Fixons $\varepsilon > 0$ et $A > 0$ tel que

$$\forall x \geq A, \|f(x) - L\| \leq \frac{\varepsilon}{4}$$

Alors

$$\forall x, y \geq A, \|f(x) - f(y)\| \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Ensuite, f est continue sur $K = [0, A]$ compact, donc uniformément continue sur ce segment ; donc

$$\exists \delta > 0, \forall x, y \in K, \|x - y\| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Il reste à conclure que

$$\forall x, y \in I, \|x - y\| \leq \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| \leq \varepsilon$$

Autre méthode

Utiliser

$$g = f \circ \tan$$

définie sur $[0, \frac{\pi}{2}]$.

3.4.3 Autre démonstration du théorème de Heine

Soit K un compact, et $f \in C^0(K, F)$; fixons $\varepsilon > 0$. Soit

$$A = \{(x, y) \in K^2 / \|f(x) - f(y)\| \geq \varepsilon\}$$

Que dire de A ?

A est fermé dans K^2 compact, donc A est compact ; ensuite ? On introduit

$$d : (x, y) \rightarrow \|x - y\|$$

d est continue sur A compact, donc atteint un minimum $\delta > 0$ (pourquoi non nul ?)

Conclusion :

$$\forall x, y \in K, \|x - y\| < \delta \implies \|f(x) - f(y)\| < \varepsilon$$

3.5 Compléments

3.5.1 Une suite et sa limite

Exercice

Soit E un espace normé, et (u_n) une suite convergente ; soit a sa limite ; soit

$$K = \{a\} \cup \{u_n / n \in \mathbb{N}\}$$

K est compact.

Démonstration

Soit $(v_p) \in K^{\mathbb{N}}$; pour tout $n \geq 0$, notons $X_n = \{p \geq 0 / v_p = u_n\}$.

Distinguons deux cas :

cas 1

Il existe un entier n tel que X_n est infini. Dans ce cas ?

Dans ce cas, (v_p) possède une suite extraite constante.

cas 2

Tous les X_n sont finis ; dans ce cas, on montre que (v_p) converge vers a . En effet, soit $\varepsilon > 0$.

$$R = \{n \geq 0 / \|u_n - a\| > \varepsilon\}$$

est fini ; de même, l'ensemble suivant est fini :

$$X = \bigcup_{n \in R} X_n$$

De plus :

$$\forall p > \max(X), \|v_p - a\| \leq \varepsilon$$

Conclusion : (v_p) converge vers a .

3.5.2 Précompacts

On dit qu'un espace métrique A est précompact si, pour tout $\varepsilon > 0$, il existe un nombre fini de boules ouvertes de rayon ε qui recouvrent A .

Montrer que tout compact est précompact.

Démonstration

Supposons le contraire ; il existe donc $\varepsilon > 0$ tel qu'aucune union finie de boules de rayon ε ne recouvre A .

On choisit $a_0 \in A$; $B(a_0, \varepsilon)$ ne recouvre pas A ; il existe donc $a_1 \in A \setminus B(a_0, \varepsilon)$; on construit par récurrence sur n une suite (a_n) d'éléments de A tels que :

$$\forall n \geq 1, a_n \notin \bigcup_{0 \leq k \leq n-1} B(a_k, \varepsilon)$$

Clairement :

$$\forall p < q, \|a_p - a_q\| \geq \varepsilon$$

Soit (b_n) une suite extraite de (a_n) ; (b_n) vérifie la même propriété :

$$\forall p < q, \|b_p - b_q\| \geq \varepsilon$$

En particulier :

$$\forall n \geq 0, \|b_{n+1} - b_n\| \geq \varepsilon$$

Conclusion ?

(a_n) ne possède pas de suite extraite convergente ; donc A n'est pas compact.

Remarque

Si E est un espace normé de dimension finie, quelles sont les parties précompactes de E ?

3.5.3 Suites décroissante de compacts

Soit (K_n) une suite décroissante de compacts non vides ; soit

$$K = \bigcap_{n \geq 0} K_n$$

Alors K est un compact non vide.

Démonstration

Tout d'abord, K est fermé dans K_0 compact, donc compact.

Ensuite, on fixe une suite (u_n) telle que :

$$\forall n \geq 0, u_n \in K_n$$

Soit $(u_{\varphi(n)})$ une suite extraite convergeant vers une limite $u \in K_0$; fixons $n \geq 0$.

$$\forall p \geq n, u_{\varphi(p)} \in K_n$$

De plus, K_n est fermé dans K_0 ; donc $u \in K_n$.

En conclusion

$$u \in K$$

Et K est donc non vide.

3.5.4 Application : le théorème de Dini

Soit A un compact ; soit (f_n) une suite de fonctions continues sur A à valeurs réelles convergeant simplement vers une fonction f continue ; on suppose que :

$$\forall n \geq 0, f_{n+1} \leq f_n$$

Alors la convergence est uniforme.

Démonstration

Fixons $\varepsilon > 0$; notons

$$A_n = \{x \in A / f_n(x) - f(x) \geq \varepsilon\}$$

Que dire de (A_n) ?

C'est une suite décroissante de compacts, dont l'intersection est vide ; donc :

$$\exists n \geq 0, A_n = \phi$$

Alors :

$$\forall p \geq n, A_p = \phi$$

Donc :

$$\forall p \geq n, \sup_A |f_p - f| = \sup_A (f_p - f) \leq \varepsilon$$

4 Espaces vectoriels normés de dimension finie

4.1 Équivalence des normes sur un espace de dimension finie

4.1.1 Théorème

Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie ; les normes sur E sont équivalentes.

4.1.2 Démonstration (non exigible)

Cas où $E = \mathbb{R}^n$

On note (e_1, \dots, e_n) la base canonique ; montrons que toute norme $\|\cdot\|$ est équivalente à $\|\cdot\|_\infty$.

1) Il existe $c > 0$ tel que

$$\forall x \in E, \|x\| \leq c \|x\|_\infty$$

2) Soit $S = \{x \in E / \|x\|_\infty = 1\}$; S est compact pour $\|\cdot\|_\infty$.

3) L'application $f : x \rightarrow \|x\|$ est continue sur $(S, \|\cdot\|_\infty)$.

4) Conclure.

Réponses

$$c = \sum_{j=1}^n \|e_j\|$$

S est compact car fermé et borné dans $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_\infty)$; f est lipschitzienne de rapport c ; f atteint donc un minimum $m > 0$:

$$\forall x \in S, \|x\| \geq m \cdot \|x\|_\infty$$

Cette formule valable sur S est valable sur E , car tout vecteur x de E s'écrit $x = \lambda y$, avec $y \in S$, et $\lambda \geq 0$.

4.1.3 Exercice

Démontrer le théorème dans le cas général ; on utilise un isomorphisme d'espaces vectoriels f de \mathbb{R}^n sur E , et on remarque que si $\|\cdot\|$ est une norme sur E , alors $\|\cdot\| \circ f$ est une norme sur \mathbb{R}^n .

4.1.4 Corollaire

Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie ; les notions suivantes ne dépendent pas du choix de la norme :

ouverts, fermés, adhérence, intérieur, limites, continuité, voisinages, bornés, compacts, connexes par arcs...

4.2 Convergence, continuité

4.2.1 Théorème

Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie, $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base ; soit

$$(X_k) = \left(\sum_{j=1}^n x_{k,j} \cdot e_j \right)$$

une suite d'éléments de E ; la suite (X_k) converge vers

$$L = \sum_{j=1}^n l_j \cdot e_j$$

si et seulement si, pour tout j , la suite $(x_{k,j})_{k \in \mathbb{N}}$ converge vers l_j .

Démonstration

Les normes étant équivalentes, on choisit la suivante :

$$\left\| \sum_{j=1}^n x_j \cdot e_j \right\| = \max_j |x_j|$$

Ensuite, la démonstration est presque identique à celle déjà vue dans le cas des espaces produits :

$$\forall k \geq 0, 0 \leq |x_{k,1} - l_1| \leq \|X_k - L\| \leq \sum_{j=1}^n |x_{k,j} - l_j|$$

4.2.2 Théorème

Il en est de même pour une fonction f à valeurs dans E : notons

$$f(x) = \sum_{j=1}^n f_j(x) e_j$$

La fonction f converge vers

$$L = \sum_{j=1}^n l_j \cdot e_j$$

au point a si et seulement si les fonctions (f_j) convergent vers l_j .

Cas particulier

La fonction f est continue au point a si et seulement si les fonctions (f_j) le sont.

4.3 Compacts d'un espace normé E de dimension finie

4.3.1 Fermés bornés

Théorème

Soit E un espace normé de dimension finie ; les compacts de E sont les fermés bornés.

4.3.2 Théorème de Bolzano-Weierstrass

Toute suite bornée a au moins une valeur d'adhérence.

4.3.3 Théorème

Soit $(u_n) \in E^{\mathbb{N}}$ bornée ; la suite (u_n) converge si et seulement si elle admet une unique valeur d'adhérence.

Attention

Ces trois théorèmes ne s'appliquent que si E est de dimension finie.

4.3.4 Distance à un fermé

Exercice

Soit E un espace normé de dimension finie ; soit A une partie de E non vide, fermée dans E ; soit b un élément de E ; on note $d = d(b, A)$.

Alors il existe un élément a de A tel que

$$\|a - b\| = d$$

Démonstration 1

Soit $(a_k) \in A^{\mathbb{N}}$ telle que $(d_k) = (\|a_k - b\|)$ converge vers $d = d(b, A)$.

$$\forall k \geq 0, \|a_k\| \leq \|b\| + \|a_k - b\| = \|b\| + d_k$$

Donc (a_k) est bornée dans E de dimension finie, donc possède une suite extraite $(a_{\varphi(k)})$ convergeant vers une limite $a \in E$; A étant fermé dans E , $a \in A$.

$\|a - b\|$ est la limite de $(d_{\varphi(k)})$, soit d .

Démonstration 2

Soit c un élément de A ; soit $r = \|c - b\|$; soit

$$K = A \cap \overline{B}(b, r)$$

K est borné, fermé (intersection de deux fermés) dans E espace normé de dimension finie, donc K est compact. Et K est non vide.

On note

$$d_1 = d(b, K)$$

On a déjà vu que

$$\exists a \in K, \|a - b\| = d_1$$

Soit x quelconque dans A .

- si $x \in K$, $\|x - b\| \geq \|a - b\|$ par définition de a .

- sinon, par définition de K , $\|x - b\| > r = \|c - b\| \geq \|a - b\|$ car $c \in K$.

Donc :

$$\forall x \in A, \|x - b\| \geq \|a - b\|$$

Conclusion, le point a répond à la question.

4.3.5 Distance à un fermé non atteinte

Exercice

Soit $I = [0, 1]$, $E = C^0(I, \mathbb{R})$ muni de $\|\cdot\|_\infty$ et

$$F = \left\{ f \in E / f(0) = 0, \int_I f \geq 1 \right\}$$

Montrer que F est fermé dans E ; trouver

$$d = d(0, F)$$

et montrer que d n'est pas atteinte.

Démonstration

Soit $u : f \rightarrow f(0)$ et $v : f \rightarrow \int_I f$; on montre que u et v sont continues :

$$\forall f \in E, |u(f)| \leq \|f\|_\infty$$

$$\forall f \in E, |v(f)| \leq \|f\|_\infty$$

Il en découle que F est une intersection de fermés de E :

$$F = u^{-1}(\{0\}) \cap v^{-1}([1, +\infty[)$$

On constate que :

$$\forall f \in F, 1 \leq \int_I f \leq \int_I |f| \leq \int_I \|f\|_\infty = \|f\|_\infty$$

Donc $1 \leq \|f\|_\infty$; mais l'inégalité est stricte car

$$\int_I (\|f\|_\infty - f) > 0$$

En effet, c'est l'intégrale d'une fonction positive continue non nulle.

On a donc montré que

$$\forall f \in F, \|f\|_\infty = \|f - 0\|_\infty = d(0, f) > 1$$

Pour terminer

Pour $n \geq 1$, on définit f_n par :

- $f_n(0) = 0$
- $f_n(t) = 1 + \frac{1}{n}$ si $t \in [\frac{1}{n}, 1]$
- f_n affine sur $[0, \frac{1}{n}]$

On vérifie que :

$$\forall n \geq 1, 1 \leq \int_I f_n \leq 1 + \frac{1}{n}$$

Conclusion

$d = d(0, F) = 1$, non atteinte.

4.4 Sous-espaces vectoriels

4.4.1 Théorème

Soit E un espace vectoriel normé, et F un sous-espace de dimension finie.

Alors F est fermé dans E .

Démonstration

Soit $(u_n) \in F^{\mathbb{N}}$ une suite convergeant vers $a \in E$; (u_n) est bornée donc possède une valeur d'adhérence $b \in F$; mais dans E , (u_n) converge, donc elle admet une unique valeur d'adhérence dans E : a . Donc $a = b$.

Finalement, $a \in F$, ce qu'on voulait montrer.

4.4.2 Un exemple de sous-espace non fermé

Exercice

Soit $E = C^0([0, 1], \mathbb{R})$; soit $F = \{f \in E / f(0) = 0\}$; montrer que F n'est pas fermé dans $(E, \|\cdot\|_1)$.

Démonstration

$f_n(t) = nt$ si $t \leq \frac{1}{n}$ et $f_n(t) = 1$ sinon.

$$\forall n \geq 1, \|f_n - 1\|_1 = \frac{1}{2n}$$

Montrer que pour tout g élément de E , la suite $(g_n) = (g \cdot f_n)$ converge vers g ; conclusion ?

Réponse

$$\forall n \geq 1, \|g \cdot f_n - g\|_1 \leq \frac{1}{2n} \|g\|_{\infty}$$

Conclusion : F est dense dans E .

F est-il fermé pour $\|\cdot\|_{\infty}$?

Oui, c'est le noyau de $f \rightarrow f(0)$ qui est continue.

4.5 Applications linéaires

4.5.1 Théorème

Si E est de dimension finie, $L(E, F) = L_C(E, F)$: toute application linéaire u dont l'espace de départ est de dimension finie est continue.

Démonstration

Soit $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E ; alors

$$\forall x \in E, \|u(x)\| \leq c \|x\|_\infty$$

avec $c = \sum_{j=1}^n \|u(e_j)\|$ et $\|\cdot\|_\infty$ le maximum des valeurs absolues des coordonnées dans B .

4.5.2 Les applications polynomiales

Théorème

Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie, $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base ; les formes linéaires coordonnées sont continues.

Il en est de même de toute combinaison linéaire de produit de formes linéaires coordonnées : les fonctions polynomiales.

Remarque

Notion indépendante de la base B .

4.5.3 Le déterminant

Théorème

Le déterminant est continu sur $M_n(\mathbb{R})$ (ou $M_n(\mathbb{C})$).

Rappel

$$\forall M \in M_n(\mathbb{C}), \det M = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n m_{j, \sigma(j)}$$

Exercice

Que dire de $GL_n(\mathbb{R})$, de $SL_n(\mathbb{R})$, de $SO(n)$?

Réponses

$GL_n(\mathbb{R}) = \det^{-1}(\mathbb{R}^*)$ est ouvert dans $M_n(\mathbb{R})$.
 $SL_n(\mathbb{R}) = \det^{-1}(\{1\})$ est fermé dans $M_n(\mathbb{R})$.
 $SO(n)$ est ouvert et fermé dans $O(n)$.

4.5.4 La comatrice

Exercice

Soit

$$\begin{aligned} c: M_n(\mathbb{C}) &\rightarrow M_n(\mathbb{C}) \\ M &\rightarrow \text{com}(M) \end{aligned}$$

c est continue.

4.5.5 L'inverse

Exercice

$$\begin{aligned} i: GL_n(\mathbb{C}) &\rightarrow M_n(\mathbb{C}) \\ M &\rightarrow M^{-1} \end{aligned}$$

i est continue.

Démonstration

$$M^{-1} = \frac{1}{\det M} \cdot (\text{com} M)^T$$

Ce qui prouve que les fonctions composantes sont continues sur $GL_n(\mathbb{C})$.

4.5.6 Les applications multilinéaires

Lemme

Soit E_1 et E_2 deux espaces normés, qu'on ne suppose pas de dimensions finies.

Soit $B : E_1 \times E_2 \rightarrow F$ bilinéaire ; on suppose que

$$\exists c > 0, \forall (x, y) \in E_1 \times E_2, \|B(x, y)\| \leq c \|x\| \cdot \|y\|$$

Alors B est continue.

Démonstration

On développe $B(a + u, b + v)$:

$$\forall (u, v) \in E_1 \times E_2, B(a + u, b + v) = B(a, b) + B(a, v) + B(u, b) + B(u, v)$$

D'où

$$\forall (u, v) \in E_1 \times E_2, \|B(a + u, b + v) - B(a, b)\| = \|B(a, v) + B(u, b) + B(u, v)\| \leq c(\|a\| \cdot \|v\| + \|b\| \cdot \|u\| + \|u\| \cdot \|v\|)$$

$$\forall (u, v) \in E_1 \times E_2, \|B(a + u, b + v) - B(a, b)\| \underset{t \rightarrow 0}{=} O(t)$$

où

$$t = \max(\|u\|, \|v\|) = \|(u, v)\|$$

Théorème

Toute application multilinéaire définie sur un produit d'espaces vectoriels normés de dimensions finies est continue.

Démonstration

On suppose E_1 et E_2 de dimensions finies ; soit $B : E_1 \times E_2 \rightarrow F$ bilinéaire ; à l'aide de bases, on montre l'existence de $c > 0$ tel que

$$\forall x \in E_1, \forall y \in E_2, \|B(x, y)\| \leq c \|x\|_\infty \|y\|_\infty$$

On peut choisir

$$c = \sum_{i,j} \|B(e_i, f_j)\|$$

5 Parties connexes par arcs d'un espace vectoriel normé

5.1 Composantes connexes par arcs

A désigne une partie d'un espace normé E .

5.1.1 Chemin

Soit a, b deux éléments de A ; un chemin continu dans A de a à b est une application γ continue de $[0, 1]$ dans A telle que $\gamma(0) = a$ et $\gamma(1) = b$.

5.1.2 Recollement

Soit γ_1 un chemin dans A de a à b et γ_2 un chemin dans A de b à c .

Construire un chemin γ de a à c dans A .

Réponse

$$\gamma(t) = \gamma_1(2t) \text{ si } t \in [0, \frac{1}{2}] \text{ et } \gamma(t) = \gamma_2(2t - 1) \text{ si } t \in [\frac{1}{2}, 1].$$

5.1.3 Une relation d'équivalence sur A

On note $a \sim b$ s'il existe un chemin dans A de a à b . On vérifie qu'on définit ainsi une relation d'équivalence sur A .

- Réflexivité : chemin constant.
- Symétrie : $\gamma_1(t) = \gamma(1-t)$.
- Transitivité : recollement.

Définition

Les classes d'équivalence sont appelées composantes connexes par arcs.

Définition

On dit que A est connexe par arcs s'il existe une seule composante ; autrement dit, entre deux points quelconques de A , il existe un chemin dans A .

5.1.4 Etoilés

Définition

On dit que A est étoilé par rapport à a si :

$$\forall b \in A, [a, b] \subset A$$

Autrement dit :

$$\forall b \in A, \forall t \in [0, 1], (1-t)a + t.b \in A$$

Définition

On dit que A est étoilé s'il existe un point par rapport auquel A est étoilé.

Théorème

Toute partie de A non vide convexe est étoilée ; toute partie de A étoilée est connexe par arcs.

5.1.5 Produit

Exercice

Le produit de deux connexes par arcs A_1 et A_2 est connexe par arcs.

Démonstration

Soit (a_1, a_2) et (b_1, b_2) deux éléments de $A_1 \times A_2$; soit γ_1 un chemin dans A_1 de a_1 à b_1 et γ_2 un chemin dans A_2 de a_2 à b_2 ; alors

$$t \rightarrow (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$$

est un chemin dans $A_1 \times A_2$ de (a_1, a_2) à (b_1, b_2) .

5.2 Parties connexes par arcs de \mathbb{R}

5.2.1 Rappel

Les parties de \mathbb{R} convexes sont les intervalles.

Démonstration

Soit $A \subset \mathbb{R}$ convexe ; supposons par exemple A majorée et non minorée ; soit $s = \sup A$; on montre alors que $A =]-\infty, s[$ ou $]-\infty, s]$.

5.2.2 Connexes par arcs de \mathbb{R}

Théorème

Les parties connexes par arcs de \mathbb{R} sont les intervalles.

Démonstration

Soit $A \subset \mathbb{R}$ connexe par arcs ; soit $a, b \in A$; soit γ un chemin dans A de a à b .

$$[a, b] \subset \gamma([0, 1]) \subset A$$

d'après le théorème des valeurs intermédiaires ; donc A est convexe, c'est-à-dire un intervalle.

5.3 Image continue d'une partie connexe par arcs

5.3.1 Théorème

Soit A connexe par arcs, et $f \in C^0(A, F)$; alors $B = f(A)$ est connexe par arcs.

Démonstration

Soit $b_1 = f(a_1)$ et $b_2 = f(a_2)$ deux éléments de B ; soit γ un chemin dans A de a_1 à a_2 .

$$f \circ \gamma$$

est alors un chemin dans B de b_1 à b_2 .

5.3.2 Théorème des valeurs intermédiaires

Soit A connexe par arcs, et $f \in C^0(A, \mathbb{R})$; alors $f(A)$ est un intervalle ; si $a < b < c$ et si f atteint les valeurs a et c , f atteint aussi la valeur b .

5.3.3 Les fonctions continues injectives

Théorème

Soit I un intervalle, et f continue et injective de I dans \mathbb{R} ; alors f est strictement monotone.

Indication

Utiliser $A = \{(x, y) \in I^2 / x < y\}$ et φ définie sur A par

$$\varphi(x, y) = f(y) - f(x)$$

Démonstration

A est connexe par arcs car convexe.

- φ est continue et A connexe par arcs, donc $\varphi(A)$ est connexe par arcs.
 - φ ne s'annule pas, car f est injective, donc $\varphi(A)$ est contenu dans \mathbb{R}^* .
- $\varphi(A)$ est donc un intervalle contenu dans \mathbb{R}^* ; donc φ est de signe constant, ce qui prouve que f est strictement monotone.

5.3.4 Exemples d'images réciproques de CPA

$\sin^{-1}(0)$ n'est pas connexe par arcs.

$f : x \rightarrow |x|$; $f^{-1}([1, 2])$ n'est pas connexe par arcs.

5.3.5 Les connexes

Exercice

Soit A connexe par arcs ; montrer que les seules parties B ouvertes et fermées dans A sont A et \emptyset . On dit alors que A est connexe.

Indication

Utiliser la fonction caractéristique de B : χ_B .

Démonstration

χ_B est continue sur A à valeurs dans $\{0, 1\}$, or A est connexe par arcs, donc χ_B constante.

5.4 Exemples dans \mathbb{R}^n

5.4.1 Une ellipse

$$A = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 / \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \right\}$$

Montrer que A est connexe par arcs.

Réponse

A est l'image de \mathbb{R} par $t \rightarrow (a \cos t, b \sin t)$.

5.4.2 Des hyperboles

$H_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x.y = 1\}$; $H_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1\}$; montrer que H_1 et H_2 ne sont pas connexes par arcs.

Réponse

$L : (x, y) \rightarrow x$ est continue sur \mathbb{R}^2 car ... ?

L'image de H_1 par L est ? L'image de H_2 par L est $\mathbb{R} \setminus]-a, a[$ qui n'est pas connexe par arcs.

5.4.3 \mathbb{C}^* est connexe par arcs

Démonstration

C'est l'image de $]0, +\infty[\times \mathbb{R}$ par $(r, t) \rightarrow (r \cdot \cos t, r \cdot \sin t)$.

5.4.4 Généralisation

Soit P une partie finie de \mathbb{R}^2 ; montrer que $U = \mathbb{R}^2 \setminus P$ est connexe par arcs.

Démonstration

On fixe deux éléments a et b de U ; il existe une droite D passant par a contenue dans U ; il existe une droite D' passant par b contenue dans U non parallèle à D .

5.4.5 $E \setminus \{0\}$

Soit E un EVN de dimension $n \geq 2$. Montrer que $U = E \setminus \{0\}$ est connexe par arcs.

Démonstration

Soit a et b deux éléments de U .

1er cas : (a, b) libre. Dans ce cas, un chemin dans U de a à b est :

$$t \rightarrow (1 - t)a + t.b$$

2e cas : (a, b) liée. Dans ce cas, soit $c \in E \setminus \mathbb{R}a$.

(a, c) et (c, b) sont libres, et on est ramené au premier cas.

5.4.6 Sphères

Soit $n \geq 2$ et $E = \mathbb{R}^n$; on note

$$S^{n-1} = \{x \in E / \|x\|_2 = 1\}$$

Montrer que S^{n-1} est connexe par arcs.

Démonstration

S^{n-1} est l'image de $E \setminus \{0\}$ par

$$p : x \rightarrow \frac{x}{\|x\|_2}$$

5.4.7 Complémentaire d'un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^n

Soit F un sous-espace de $E = \mathbb{R}^n$ et $U = E \setminus F$; U est-il connexe par arcs ?

Réponse

cas 1

$\dim F = n - 1$; F est le noyau d'une forme linéaire non nulle φ .

$\varphi(U) = \mathbb{R}^*$ n'est pas connexe par arcs, donc U non plus.

cas 2

$p = \dim F < n - 1$; soit (e_1, e_2, \dots, e_p) une base de F que l'on complète en une base (e_1, e_2, \dots, e_n) de E ; on introduit

$$X = \mathbb{R}^p \times (\mathbb{R}^{n-p} - \{0\})$$

et on montre que X est connexe par arcs.

5.5 Homéomorphismes

5.5.1 Définition

Un homéomorphisme f est une application continue bijective telle que f^{-1} est aussi continue.

Deux ensembles sont homéomorphes s'il existe entre eux un homéomorphisme.

5.5.2 Un exemple d'application continue bijective f telle que f^{-1} n'est pas continue ?

$$f : \begin{cases} [-\pi, \pi[\rightarrow S^1 \\ t \rightarrow e^{it} \end{cases}$$

f^{-1} n'est pas continue car S^1 est compact, et son image $[-\pi, \pi[$ par f^{-1} ne l'est pas : elle n'est pas fermée dans \mathbb{R} .

Une formule pour f^{-1}

$$f^{-1}(z) = 2 \cdot \arctan \frac{y}{|z| + x} = 2 \cdot \arctan \frac{y}{1 + x}$$

Mais cette formule ne s'applique que sur $S^1 - \{-1\}$. Cette formule permet de trouver le seul point où f^{-1} n'est pas continue : c'est le point -1 .

Justification de la formule

Soit $t \in]-\pi, \pi[$; soit $z = x + iy = e^{it}$.

$$x = \cos t = 2 \cdot \cos^2 \frac{t}{2} - 1, \quad y = \sin t = 2 \cdot \sin \frac{t}{2} \cdot \cos \frac{t}{2}$$

D'où

$$\frac{y}{1+x} = \tan \frac{t}{2}$$

Conclusion :

$$t = 2 \cdot \arctan \frac{y}{1+x}$$

Généralisation

Dans le cas général, si $z = x + iy \in \mathbb{C} \setminus]-\infty, 0]$:

$$\text{Arg}(z) = 2 \cdot \arctan \frac{y}{x+|z|} = 2 \cdot \arctan \frac{y}{x + \sqrt{x^2 + y^2}}$$

5.5.3 Trouver dans la liste suivante les ensembles homéomorphes

- \mathbb{R}
- $[0, +\infty[$
- $]0, 1[$
- $[0, 1]$
- $[0, 1[$
- $]0, 1]$
- $S^1 = \mathbb{U}$
- S^2
- $D = D_f(0, 1) = \{z \in \mathbb{C} / |z| \leq 1\}$
- $[-1, 1]^2$

Pour les deux derniers

Un homéomorphisme de $[-1, 1]^2$ sur D :

$$(x, y) \rightarrow \frac{\|(x, y)\|_\infty}{\|(x, y)\|_2} \cdot (x, y)$$

6 Exercices dans $M_n(\mathbb{C})$ ($n \geq 2$)

6.1 Les bases

Soit $E = M_n(\mathbb{C})$; soit $A \in E$; soit $P \in GL_n(\mathbb{C})$; les applications suivantes sont-elles continues sur E :

- $X \rightarrow A.X$
- $X \rightarrow P^{-1}.X.P$
- $X \rightarrow \text{tr}X$
- $X \rightarrow \det X$
- $X \rightarrow \text{rg}(X)$

Que dire de $p : (X, Y) \rightarrow X.Y$, $c : X \rightarrow X^2$, $c' : X \rightarrow {}^t X.X$?

Réponse

Le rang n'est pas continu car son image $\{0, 1, \dots, n\}$ n'est pas connexe par arcs.

p est continue car bilinéaire définie sur un produit d'espaces normés de dimensions finies.

c est continue car composée d'applications continues :

$$c = p \circ f$$

avec $f : X \rightarrow (X, X)$.

De même pour c' avec $g : X \rightarrow ({}^tX, X)$.

6.2 Le polynôme caractéristique

$$\forall M \in M_n(\mathbb{C}), \chi_M = \det(XI_n - M) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n P_{j, \sigma(j)}$$

avec

$$P_{i,j} = -m_{i,j} \text{ si } i \neq j$$

$$P_{i,j} = X - m_{i,j} \text{ si } i = j$$

On vérifie que les n^2 fonctions $M \rightarrow P_{i,j}$ sont continues sur E et on en déduit la continuité sur E de

$$M \rightarrow \chi_M$$

6.3 $U = GL_n(\mathbb{C})$

U est un ouvert de $E = M_n(\mathbb{C})$, dense dans E , et connexe par arcs.

Indication

On montre d'abord que l'ensemble des matrices triangulaires supérieures inversibles est connexe par arcs.

6.4 L'ensemble N des matrices nilpotentes

Etudier N , ensemble des matrices nilpotentes de $E = M_n(\mathbb{C})$.

6.4.1 Il est fermé dans E

Démonstration

C'est l'image réciproque de 0 par $X \rightarrow X^n$.

6.4.2 Il est d'intérieur vide

Démonstration

Il est contenu dans le complémentaire de $U = GL_n(\mathbb{C})$.

6.4.3 Il est connexe par arcs

Démonstration

Il est étoilé par rapport à 0.

6.5 L'ensemble D des matrices diagonalisables

Soit D l'ensemble des matrices diagonalisables de $E = M_n(\mathbb{C})$, $n \geq 2$; qu'en dire ?

6.5.1 Il n'est pas ouvert

Démonstration

Utiliser $M_k = \frac{1}{k} \cdot E_{1,2}$.

6.5.2 Il est dense dans E

Démonstration

Soit $A \in E$; soit $T \in T_n(\mathbb{C})$ triangulaire supérieure semblable à A ; on construit une suite (T_k) de matrices diagonalisables convergeant vers T en modifiant un peu les coefficients diagonaux :

$$T_k(i, i) = T(i, i) + \frac{i}{k}$$

Autrement dit,

$$T_k = T + \frac{1}{k}D$$

où D est la matrice diagonale de diagonale $(1, 2, \dots, n)$.

6.5.3 Il est connexe par arcs

Il est même...

étoilé par rapport à 0.

6.5.4 Son intérieur ?

Les matrices ayant n valeurs propres distinctes.

7 Exercices dans $M_n(\mathbb{R})$ ($n \geq 2$)

7.1 $S_n(\mathbb{R})$ et $T_n(\mathbb{R})$

Propriétés topologiques ?

Réponse

Ce sont des sous-espaces vectoriels de dimension finie ; ils sont donc fermés dans $M_n(\mathbb{R})$.

Sous-espaces stricts, donc d'intérieur vide dans $M_n(\mathbb{R})$, connexes par arcs car convexes.

7.2 $U = GL_n(\mathbb{R})$

U est un ouvert de $E = M_n(\mathbb{R})$, dense dans E , et non connexe par arcs.

Démonstration

L'image de U par \det qui est continue n'est pas connexe par arcs, donc U ne l'est pas.

U est ouvert dans E car image réciproque d'un ouvert de \mathbb{R} par \det qui est continue.

Soit $A \in E$; soit

$$A_k = A - \frac{1}{k}I_n$$

A_k est inversible, sauf si $\frac{1}{k}$ est valeur propre de A .

7.3 $SL_n(\mathbb{R})$

C'est un fermé de $E = M_n(\mathbb{R})$, d'intérieur vide dans E , et connexe par arcs.

Que dire de $GL_n^+(\mathbb{R})$?

7.4 Projecteurs

$$P_n = \{M \in M_n(\mathbb{R}) / M^2 = M\}$$

- C'est un fermé non borné d'intérieur vide.
- Points isolés : 0 et I_n .
- Composantes connexes par arcs : il y en a $n + 1$.

7.5 L'ensemble D des matrices diagonalisables

Quelle est l'adhérence de l'ensemble D des matrices diagonalisables de $E = M_n(\mathbb{R})$?

L'ensemble des matrices trigonalisables.

7.6 $O_n(\mathbb{R})$

Rappel :

$$O_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}) / {}^t M.M = I_n\}$$

Est-il compact, connexe par arcs ?

Réponse

$O(n)$ est donc fermé dans $E = M_n(\mathbb{R})$; il est de plus borné, car si M est une matrice orthogonale,

$$\|M\|^2 = \text{tr}(M^T.M) = n$$

Conclusion : $O(n)$ est compact.

Il n'est pas connexe par arcs, car son image par le déterminant $\{-1, 1\}$ ne l'est pas.

7.7 $SO_n(\mathbb{R})$

Rappel : $SO_n(\mathbb{R}) = O_n(\mathbb{R}) \cap SL_n(\mathbb{R})$; il est donc compact. Montrons qu'il est connexe par arcs.

Soit

$$R : \theta \rightarrow R(\theta) = \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix}$$

$SO_2(\mathbb{R})$ est l'image de \mathbb{R} connexe par arcs par R continue, donc $SO_2(\mathbb{R})$ est connexe par arcs.

Cas général : on sait que toute matrice $M \in SO_n(\mathbb{R})$ est semblable à une matrice D diagonale par blocs, dont les blocs sont des matrices $R(\theta_j)$, plus un bloc de taille 1 si n est impair...

On utilise

$$f : t \rightarrow \text{diag}(R(t.\theta_1), \dots, R(t.\theta_r))$$

$f(0) = I_n$ et $f(1) = D$.

8 Exercices sur la suite (A^k)

Soit $A \in E = M_n(\mathbb{C})$; on note $\rho(A) = \max\{|\lambda| / \lambda \in Sp(A)\}$: le rayon spectral.

8.1 $L \in \mathbb{C}[A]$

Si (A^k) converge vers L , alors $L \in \mathbb{C}[A]$, et L est un projecteur.

Démonstration

$$\forall k \geq 0, A^{2k} = A^k.A^k$$

$\mathbb{C}[A]$ est un sous-espace vectoriel de dimension finie, il est donc fermé dans E .

8.2 Convergence de la série

La suite (A^k) converge vers 0 si et seulement si $\sum A^k$ converge.

Démonstration

Supposons que (A^k) converge vers 0.

$$\forall k \geq 0, (I_n - A) \sum_{j=0}^k A^j = I_n - A^{k+1}$$

A partir d'un certain rang k_0 , $I_n - A^{k+1}$ est inversible, ce qui prouve que $I_n - A$ est inversible.

De plus :

$$\forall k \geq 0, \sum_{j=0}^k A^j = (I_n - A)^{-1} \cdot (I_n - A^{k+1})$$

Conclusion : la série converge, et sa somme est $(I_n - A)^{-1}$.

8.3 Convergence vers 0

La suite (A^k) converge vers 0 si et seulement si $\rho(A) < 1$.

Démonstration

On fixe une norme quelconque sur E .

Cas particulier

Supposons $A = \lambda I_n + N$ avec $|\lambda| < 1$ et N nilpotente.

$$\forall k \geq 0, A^k = \sum_{q=0}^n \binom{k}{q} \lambda^{k-q} N^q$$

D'où :

$$\forall k \geq 0, \|A^k\| \leq \sum_{q=0}^n \binom{k}{q} |\lambda|^{k-q} \|N^q\| = M(k)$$

Que dire de la fonction suivante :

$$f : k \rightarrow f(k) = \sum_{q=0}^n \binom{k}{q}$$

C'est une fonction polynomiale de degré n .

Ou plus généralement de

$$g : k \rightarrow g(k) = \sum_{q=0}^n c_q \binom{k}{q}$$

C'est une fonction polynomiale de degré au plus n .

Retour à la démonstration :

$$\forall k \geq 0, \|A^k\| \leq M(k) = P(k) \cdot |\lambda|^k$$

On termine avec le théorème sur les croissances comparées.

Cas général

On sait que toute matrice $A \in E$ est semblable à une matrice diagonale par blocs, les blocs étant de la forme étudiée dans le cas particulier.

8.4 Bornée

Supposons $A = \lambda I_n + N$; à quelle condition la suite $(A^k)_{k \in \mathbb{N}}$ est-elle bornée ?

Réponse

$|\lambda| < 1$, ou $|\lambda| = 1$ et $N = 0$.

Supposons par exemple $\lambda = 1$, $A = I_n + N$, et (A^k) bornée ; soit $X \in \ker N^2$

$$\forall k \geq 0, A^k X = X + k.NX$$

donc $NX = 0$; conclusion ?

Cas général

A quelle condition la suite $(A^k)_{k \in \mathbb{N}}$ est-elle bornée ?

Réponse

$\rho(A) \leq 1$, et pour toute valeur propre λ de module 1, la multiplicité m_λ est égale à la dimension du sous-espace propre.

8.5 Bornée sur \mathbb{Z}

A quelle condition la suite $(A^k)_{k \in \mathbb{Z}}$ est-elle bornée ?

Réponse

A diagonalisable, et $Sp(A) \subset U$.

8.6 Convergence

A quelle condition la suite (A^k) est-elle convergente ?

Réponse

A est semblable à $\begin{bmatrix} I_r & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix}$, avec $\rho(B) < 1$ et $0 \leq r \leq n$.

9 Complément : le théorème de Perron Frobenius

Notations : pour deux matrices de mêmes dimensions A et B , on note $A \leq B$ si

$$\forall i, j, a_{i,j} \leq b_{i,j}$$

et $A < B$ si

$$\forall i, j, a_{i,j} < b_{i,j}$$

On note

$$C_1 = \{X \in M_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\} / X \geq 0\}$$

$$K_1 = \{X \in C_1 / \|X\|_1 = 1\}$$

et

$$C_2 = \{X \in M_{n,1}(\mathbb{R}) / X > 0\}$$

$$K_2 = A(K_1)$$

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$; on suppose $A > 0$. Pour $X \in C_1$, on pose

$$R(X) = \{t \geq 0 / tX \leq AX\}$$

et

$$r(X) = \max R(X)$$

1- Que dire de AX si $X \in C_1$?

2- Pour $X \in C_1$, montrer que $r(X)$ est bien défini. Montrer que $r(uX) = r(X)$ si $u \in]0, +\infty[$.

3- Pour $X \in C_1$, comparer $r(X)$ et $r(AX)$.

4- Montrer que r est continu sur C_2 . On pourrait montrer que r est continu sur C_1 , mais ce n'est pas nécessaire, et plus délicat.

5- Soit

$$\lambda = \sup_{K_2} r$$

Montrer que λ est bien défini et que c'est un maximum.

6- Montrer que

$$\lambda = \sup_{C_1} r = \sup_{C_2} r$$

7- Montrer $\lambda \in \text{Sp}A$.

8- Montrer que $\lambda = \rho(A)$.

Indications

1- Si $X \in C_1$, $AX \in C_2$.

2-

$$r(X) = \min \left\{ \frac{(AX)_j}{x_j} / x_j > 0 \right\}$$

3- Soit $Y = AX$; on montre que $R(X) \subset R(Y)$; d'où $r(X) \leq r(Y)$.

4- Avec la formule de la question 2.

5- r est continu sur K_2 compact, car $K_2 \subset C_2$.

6- Soit $X \in C_1$; notons

$$X_1 = \frac{X}{\|X\|_1} \in K_1, Y_1 = A.X_1 \in K_2$$

Alors :

$$r(X) = r(X_1) \leq r(Y_1) \leq \lambda$$

7- Soit $X \in K_2$ tel que $r(X) = \lambda$. Soit $Y = AX$. On sait que $\lambda X \leq AX$; supposons $\lambda X \neq AX$. Avec la question 1 :

$$A(AX - \lambda X) > 0$$

On obtient donc $\lambda Y < AY$; on en déduit que $r(Y) > \lambda$; contradiction.

8- Soit Z un vecteur propre associé à une valeur propre $\mu \in \mathbb{C}$; notons $X = |Z|$; de $\mu Z = AZ$, on déduit

$$|\mu|X \leq AX$$

Donc

$$|\mu| \leq r(X) \leq \lambda$$

Pour en savoir plus

Mines Ponts 2006, Epreuve 1 MP.